

Erweitertes Funktionmapping G-Decoder für 2 Pantos

WICHTIG: Es sind jeweils ALLE Werte umzustellen !

| Pos. | CV | Beschreibung | Einstellungen Werkseitig | Einstellungen für Scherenstromabnehmer | Einstellungen für Einholmstromabnehmer |
|------|-----|---|--------------------------|--|--|
| 1 | 31 | 1. Zeiger CV für CV-Bank erweitertes Function Mapping | 0 | 8 | 8 |
| 2 | 32 | 2. Zeiger CV für CV-Bank erweitertes Function Mapping | 255 | 0 | 0 |
| 3 | 96 | "Art des Function Mappings | 0 | 1 | 1 |
| 4 | 160 | Servosteuerung, Servo 1 Stellung 1 (Funktionstaste aus) | 20 | 255 | 50 |
| 5 | 161 | Servosteuerung, Servo 1 Stellung 2 (Funktionstaste ein) | 200 | 30 | 255 |
| 6 | 162 | Servosteuerung, Servo 1 Umlaufzeit in 100ms Schritten | 30 | 30 | 20 |
| 7 | 163 | | 20 | 255 | 50 |
| 8 | 164 | Servosteuerung, Servo 2 Stellung 2 (Funktionstaste ein) | 200 | 30 | 255 |
| 9 | 165 | Servosteuerung, Servo 2 Umlaufzeit in 100ms Schritten | 30 | 30 | 20 |
| 10 | 168 | Servo 1: Ausgabewert aus erweitertem Function Mapping | 0 | 33 | 33 |
| 11 | 169 | Servo 2: Ausgabewert aus erweitertem Function Mapping | 0 | 49 | 49 |
| 12 | 269 | 1. Mapping-Zeile F0-Vorwärts => A2 | 0 | 2 | 2 |
| 13 | 285 | 2. Mapping-Zeile F0-Rückwärts => A1 | 0 | 1 | 1 |
| 14 | 289 | 3. Mapping-Zeile F4 => A4 | 1 | 8 | 8 |
| 15 | 301 | | 1 | 8 | 8 |
| 16 | 305 | 4. Mapping-Zeile F5 => A5 | 2 | 0 | 0 |
| 17 | 306 | | 0 | 1 | 1 |
| 18 | 317 | | 2 | 16 | 16 |
| 19 | 321 | 5. Mapping-Zeile F6 => A6 | 4 | 0 | 0 |
| 20 | 322 | | 0 | 2 | 2 |
| 21 | 333 | | 4 | 32 | 32 |
| 22 | 337 | 6. Mapping-Zeile F7 => ABV | 8 | 0 | 0 |
| 23 | 338 | | 0 | 4 | 4 |
| 24 | 349 | | 8 | 0 | 0 |
| 25 | 350 | | 0 | 16 | 16 |
| 26 | 354 | 7. Mapping-Zeile F8 => Rangiergang | 1 | 8 | 8 |
| 27 | 365 | | 16 | 0 | 0 |
| 28 | 366 | | 0 | 128 | 128 |
| 29 | 369 | 8. Mapping-Zeile F9-Vorwärts => Servo II | 0 | 128 | 128 |
| 30 | 370 | | 2 | 16 | 16 |
| 31 | 382 | | 0 | 8 | 8 |
| 32 | 386 | 9. Mapping-Zeile F9-Rückwärts => Servo I | 4 | 16 | 16 |
| 33 | 391 | | 0 | 128 | 128 |
| 34 | 397 | | 64 | 0 | 0 |
| 35 | 398 | | 0 | 4 | 4 |
| 36 | 402 | 10. Mapping-Zeile löschen | 8 | 0 | 0 |
| 37 | 414 | | 16 | 0 | 0 |
| 38 | 418 | 11. Mapping-Zeile löschen | 16 | 0 | 0 |
| 39 | 430 | | 128 | 0 | 0 |

36145 PIKO Servo-Antrieb für G Pantographen



Beschreibung:

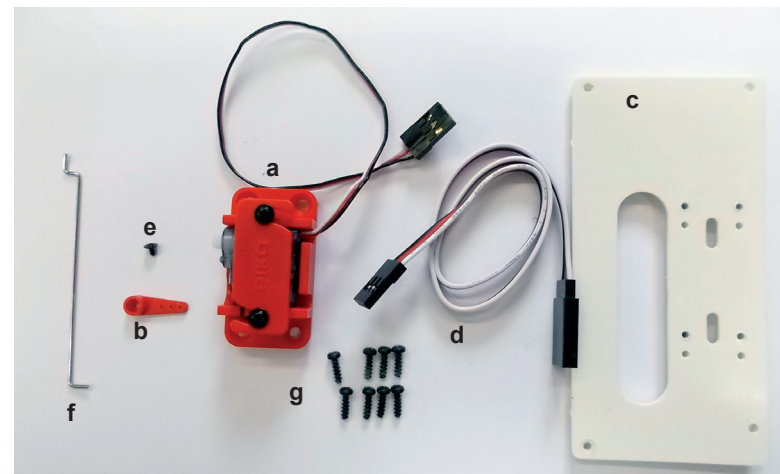
Der PIKO Servo-Antrieb für G Pantographen zeichnet sich durch seine kompakte Einbaugröße und die einfache Montage aus.

Mit Hilfe der Adapterplatte wird die ideale Montageposition des Servo unter dem Pantographen vorgegeben. Des Weiteren ist der Stellarm am Servo vormontiert, so dass die Montage innerhalb weniger Minuten erfolgen kann.

Achtung: Die Funktion kann nur in Verbindung mit PIKO Decoder #36125 gewährleistet werden!

Technische Daten:

- Gehäusegröße incl. Servo ca. 42 x 22,6 x 15 mm
- Robuster, kompakter Servomotor mit geringer Geräusentwicklung und langer Lebensdauer
- Servo mit Standardstecker, 3polig
- Stromaufnahme während der Bewegung ca. 80 mA / blockiert max. 200 mA

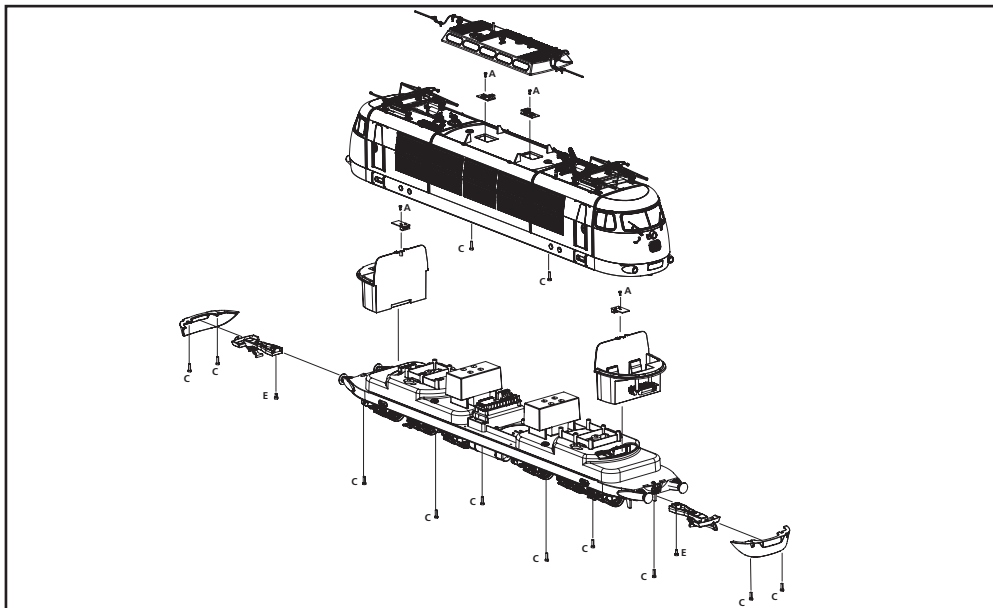


a Servo-Antrieb
b Stellarm
c Adapterplatte
d Servo-Verlängerungskabel

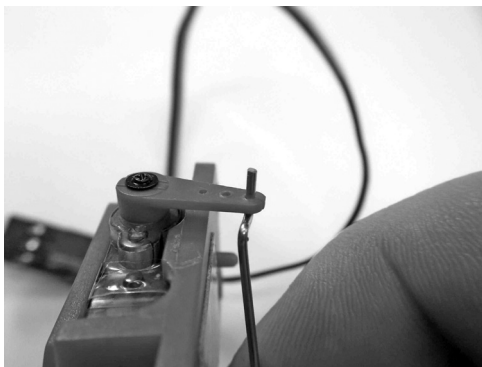
e Bundkopfschraube
f Stelldraht
g Montageschrauben



1. Gehäuse abnehmen (siehe Bedienungsanleitung Lok)



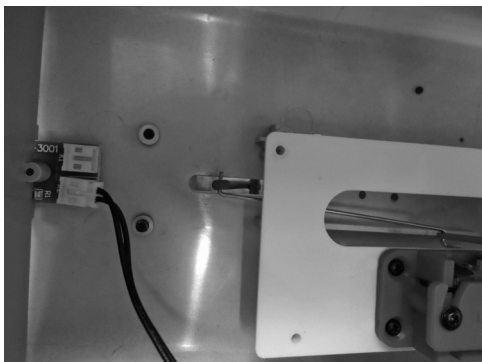
2. Stellstange in Stellarm einsetzen



3. Servo mit Stellstange auf Adapterplatte verschrauben



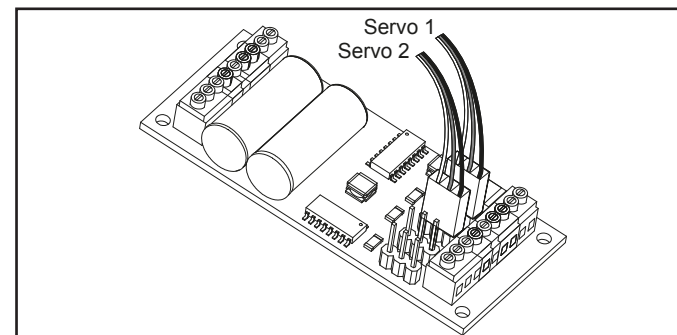
4. Stellstange in die Bohrung des Stromabnehmers stecken 5. Adapterplatte mit Gehäuse verschrauben



6 Bitte wiederholen Sie Schritt 2 bis 6 für den zweiten Stromabnehmer

7. Servo anschließen

- Stecken Sie bitte Servo 1 auf Servoausgang 1 am Decoder und Servo 2 auf Servoausgang 2
- Nutzen Sie hierfür bitte das beiliegende Servo-Verlängerungskabel
- Achten Sie unbedingt auf die Kabelfarben – schwarz in Richtung Kabelanschraubleiste



8. Bitte ändern Sie nun CVs für eine optimale Funktion (siehe Rückseite)

Achten Sie bitte unbedingt darauf, welche Stromabnehmerausführung angesteuert werden soll. WICHTIG: Es sind jeweils ALLE Werte umzustellen !

Sicherheitshinweise:

Der PIKO Servo-Antrieb für G Pantographen ist ausschließlich zum Einsatz mit elektrischen Modelleisenbahnanlagen vorgesehen. Er darf nur mit den in dieser Anleitung beschriebenen Komponenten betrieben werden.

Andere Verwendungen als hier in dieser Anleitung beschrieben, sind nicht zulässig.

- Alle Anschlussarbeiten dürfen nur bei abgeschalteter Betriebsspannung durchgeführt werden.
- Die Stromquellen müssen so abgesichert sein, dass es im Falle eines Kurzschlusses nicht zum Kabelbrand kommen kann.
- Betreiben Sie den PIKO Servo-Antrieb für G Pantographen niemals unbeaufsichtigt. Der PIKO Servo-Antrieb für G Pantographen ist kein (Kinder)-Spielzeug.
- Der PIKO Servo-Antrieb für G Pantographen ist nicht wasserdicht. Ein Einsatz im Außenbereich ist nicht vorgesehen und geschieht auf eigene Gefahr.
- Versuchen Sie nicht, Ihr PIKO Servo-Antrieb für G Pantographen Modul zu öffnen. Durch unsachgemäße Behandlung kann er zerstört werden.

Eine ordnungsgemäße Funktion des PIKO Servo-Antrieb für G Pantographen kann nur mit dem dazugehörigen PIKO SmartDecoder 4.1 G, #36125 sichergestellt werden. Es kann sonst zu unerwünschten Effekten wie bspw. einem Zittern kommen.

Im Folgenden können wir nur die grundlegenden Maßnahmen nennen, um derartige Probleme zu vermeiden:

1. Grundlegend sollte immer vor dem finalen Einbau auf richtige Funktion geprüft werden!
2. Der Servo darf nicht auf einen bereits eingeschalteten Decoder für Servo-Antriebe angesteckt werden. Es könnte vorkommen, dass der Decoder den Servo einmal gegen seine beiden inneren Anschläge fahren lässt, was zu einem Überdrehen des max. Stellweges führen würde.
3. Prüfen sie am besten vor dem finalen Einbau an der Anlage die Stellwege, die der Decoder ausführen möchte.
4. Der Decoder darf aus keinem Grund die Referenz der Nullposition am Servo verlieren. Sollte das geschehen, kann es wie unter Punkt 1 zum „Überdrehen“ kommen.

Wir empfehlen ausschließlich die Verwendung der von PIKO angebotenen Servos. Alternative Typen müssen vor dem erneuten Einbau auf richtige Funktion geprüft werden.